

MK-011 SERVO CONTROL

Kit para control de servos para robot local y via bluetooth (no incluye bluetooth)

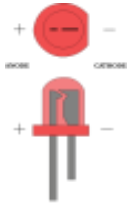
COMPONENTE DISEÑO EN TARJETA



Resistencia, no tiene polaridad, puede colocarse de ambos lados. Se identifica el valor por el código de colores.



Diodo, tiene polaridad, se identifica con una marca de un lado del componente (catodo) Se coloca en la posición que indica la figura en la tarjeta .



LED, tiene polaridad, se identifica el positivo (catodo) con el pin largo, o bien el negativo con una marca o corte en la base del led. Se coloca en la posición que indica la figura en la tarjeta .

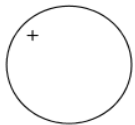
marca
Pin 1



Circuitos integrados, se identifica con una marca en un lado del circuito, así como un círculo indicando el pin número uno del circuito.



Capacitor cerámico, no tiene polaridad. Se coloca en cualquier posición que en figura de la tarjeta .



Capacitor electrolítico, tiene polaridad, se identifica el negativo con una franja a un costado del lado del pin. Se coloca en la posición que indica la figura en la tarjeta, generalmente se indica el lado positivo del componente.

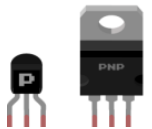
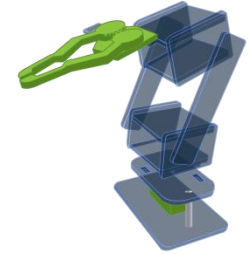
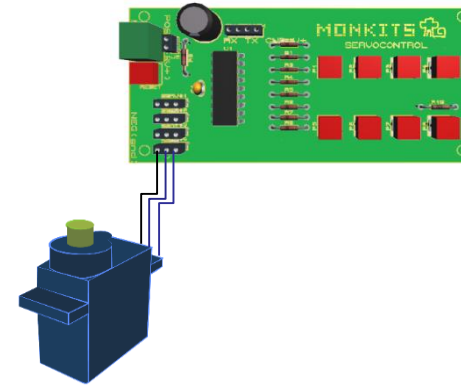


Figura 1 Figura 2

Transistores, SCR Triacs. Se coloca en la posición que indica la figura en la tarjeta . La figura uno muestra la posición en la que debe de ir el transistor la cual coincide con la forma del transistor. La figura 2 muestra una línea hacia un lado del rectángulo, esa es la parte posterior del componente, la parte frontal del componente es donde está el modelo o número del transistor.



HECHO EN MÉXICO POR
MONKITS
ventas@monkits.com
WWW.MONKITS.COM

 @kitsmonkits

Suelda los componentes en la tarjeta apoyándote de la información de la primer pagina.

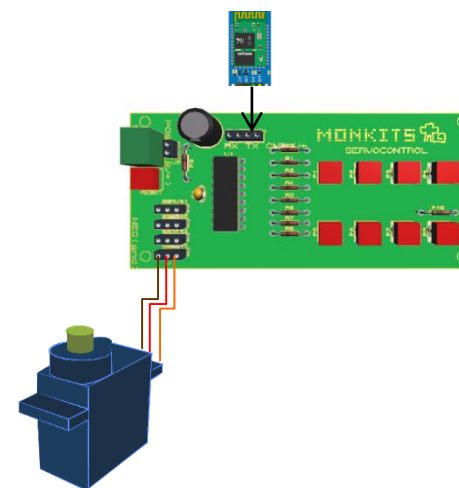
1. Descarga la aplicación de monkits desde la PLAY STORE
2. Conecta tu bluetooth a tu tarjeta y alimenta la tarjeta con una pila de 9V.
Asegúrate de que el bluetooth coincida en la tarjeta (V+ Gnd Tx Rx).
3. Enciende el Bluetooth de tu dispositivo y vincula tu bluetooth HC-06 con tu dispositivo móvil.
4. Abre la aplicación desde tu dispositivo
 - *Selecciona la APP "SERVO CONTROL"
 - *Selecciona la opción de "conecta tu dispositivo" Bluetooth, y elige el Bluetooth con que cuentas.
(el bluetooth dejara de parpadear al conectarse con tu dispositivo)

Conecta tus servos a la tarjeta, el cable de control (naranja) va del lado derecho (ver imagen).

Puedes controlar los servos usando los push de la tarjeta
MODO BLUETOOTH.

Conecta tu bluetooth y abre tu aplicación

Puedes controlar desde tu app los servos.



SERVOCONTROL

LISTA DE PARTES

Cantidad	Identificador	No. Parte	Descripción
8	P1-P8	PUSH-1/2	BOTÓN PULSADOR
1	PRESET	PUSH-1/2	BOTÓN PULSADOR
1	R10-R11	R 1	RESISTENCIA 1 OHM
9	R1-R9	R 10K	RESISTENCIA 10K OHMS
1	U1 SOCKET	IC18P	BASE CI 18 PINES
1	u1	pic16f1827	IC PROGRMADO SERVOCONTROL
1	C2	E100-25	CAPACITOR ELECTROLÍTICO 100UF 25V
1	C1	C 0.1	CAPACITOR CERÁMICO 0.1UF
4	SERVO1-4	HEADER1	HEADER1 3 PINES
1	J2	HEADER1	HEADER1 2 PINES
1	J1	TRT-02	TERMINAL DE TORNILLO
1	BLUETOOTH	HOUSING40	HOUSING 4 PINES PARA BLUETOOTH
1	BLUE-MAN	HEADER1	HEADER 2 PINES
1	BLUE-MAN	GML-2	MINIJUMPER
1	placa base	placa PCB	placa PCB

Puedes grabar rutinas con la App

1.- Mueve el servo que desees a la posición deseada y da click en el icono de guardar.

2.- Repite para cada servo el paso anterior para lograr la posición de tu robot que desees.

3.- Agrega los movimientos que desees que efectúe tu robot

4.- Una vez terminado de guardar todos los movimientos dale click en el botón de correr.

5.- Si desees agregar una nueva rutina da click en borrar.