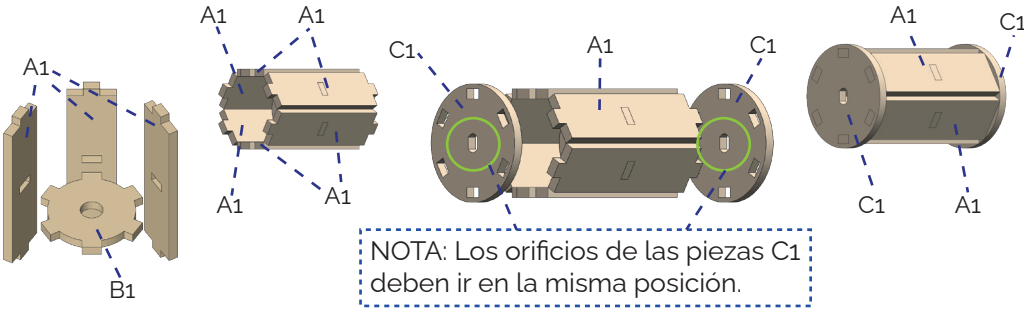
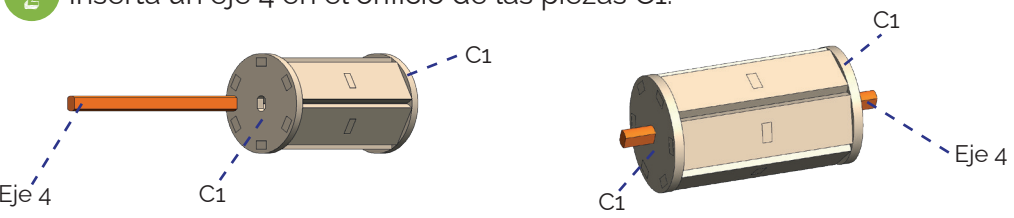




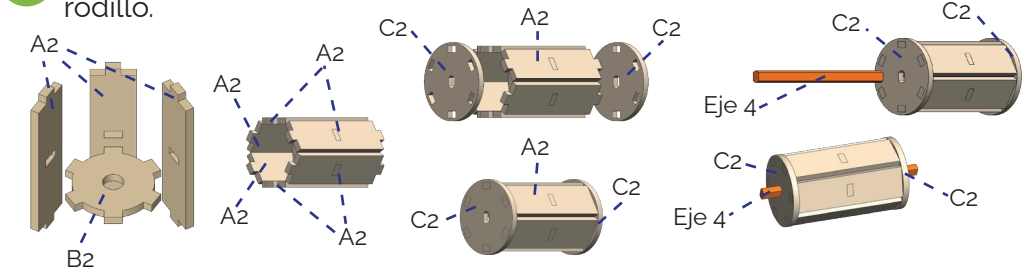
1 Inserta la pieza B1 en el orificio rectangular de las piezas A1. Coloca las piezas C1, en las piezas A1 para cerrar el rodillo recién formado.



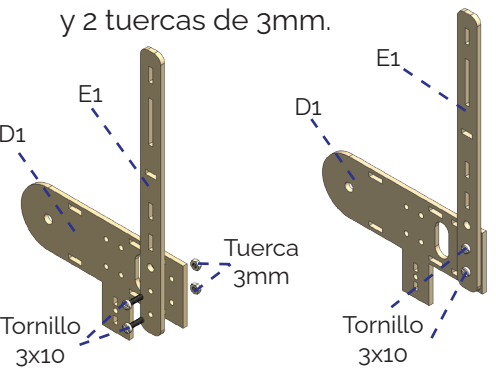
2 Inserta un eje 4 en el orificio de las piezas C1.



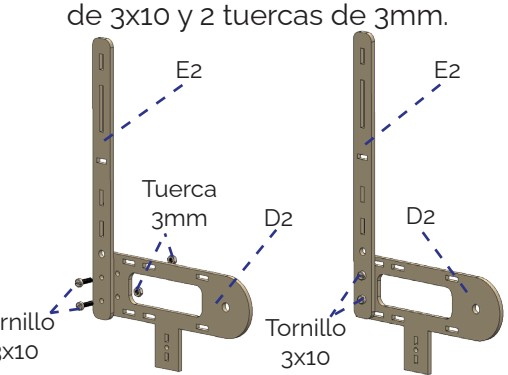
3 Repite los pasos 1 y 2, con las piezas A2, B2, y C2 para armar un segundo rodillo.



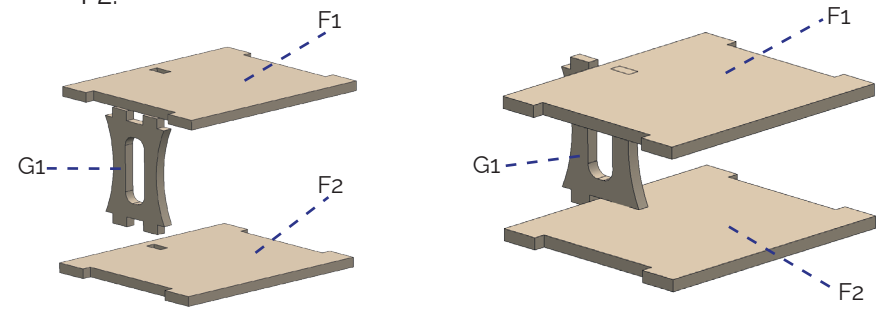
4 Coloca la pieza E1 sobre la pieza D1. Fijala con dos tornillos de 3x10 y 2 tuercas de 3mm.



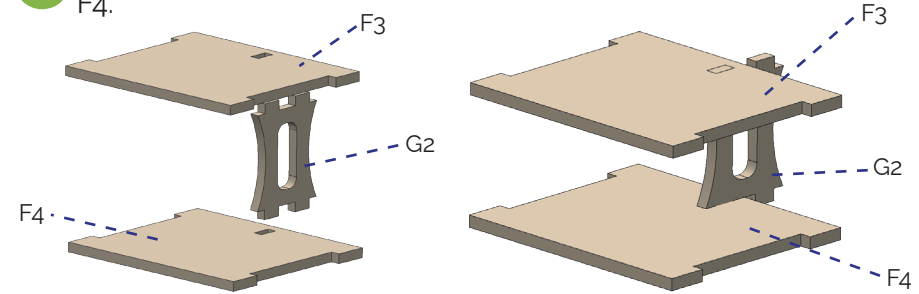
5 Coloca la pieza E2 sobre la pieza D2. Fijala con dos tornillos de 3x10 y 2 tuercas de 3mm.



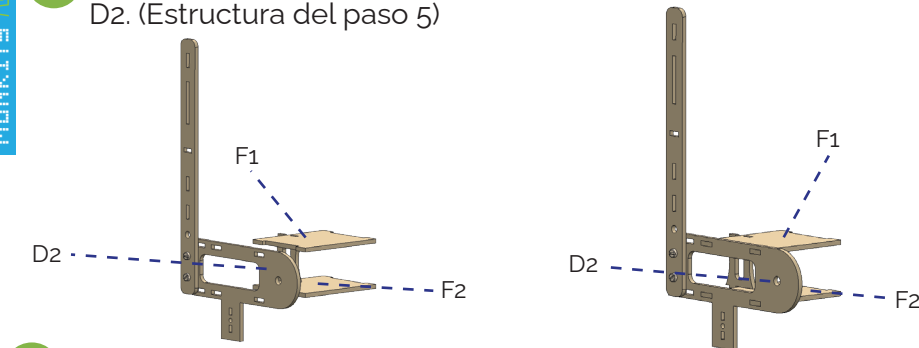
6 Inserta la pieza G1 en los orificios rectangulares de las piezas F1 y F2.



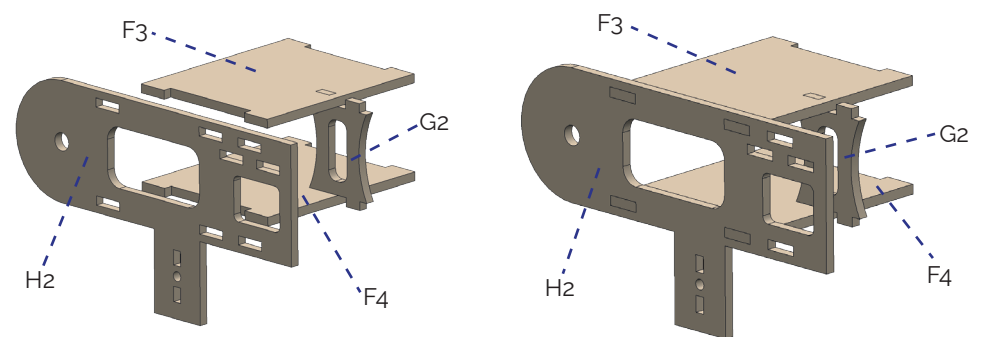
7 Inserta la pieza G2 en los orificios rectangulares de las piezas F3 y F4.



8 Inserta la piezas F1 y F2 en los orificios rectangulares de la pieza D2. (Estructura del paso 5)

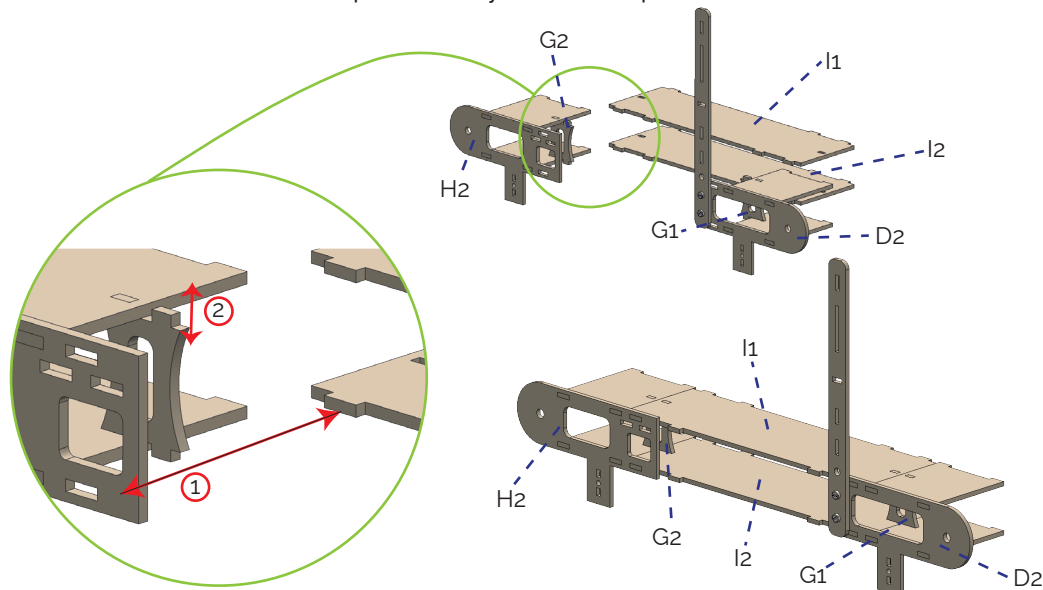


9 Inserta la piezas F3 y F4 en los orificios rectangulares de la pieza H2.

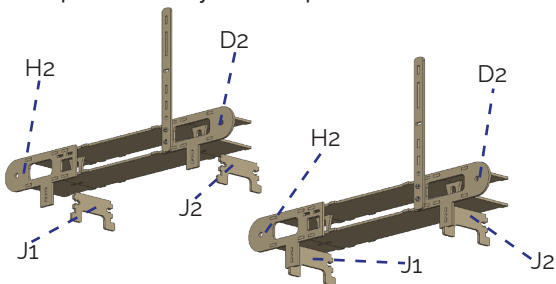




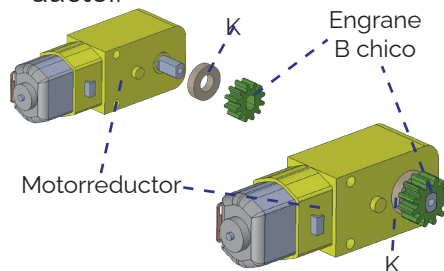
- 10 Inserta las piezas I1 e I2 en las piezas H2 y D2. Después con mucho cuidado inserta las piezas G1 y G2 en las piezas I1 e I2.



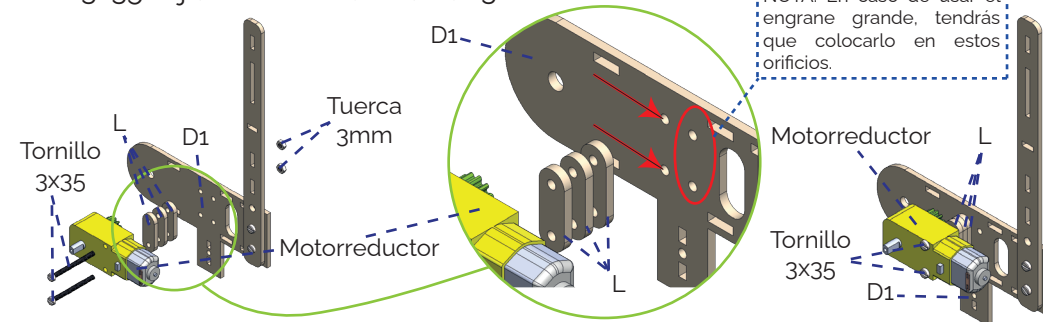
- 11 Inserta las piezas J1 y J2 en las piezas H2 y D2 respectivamente.



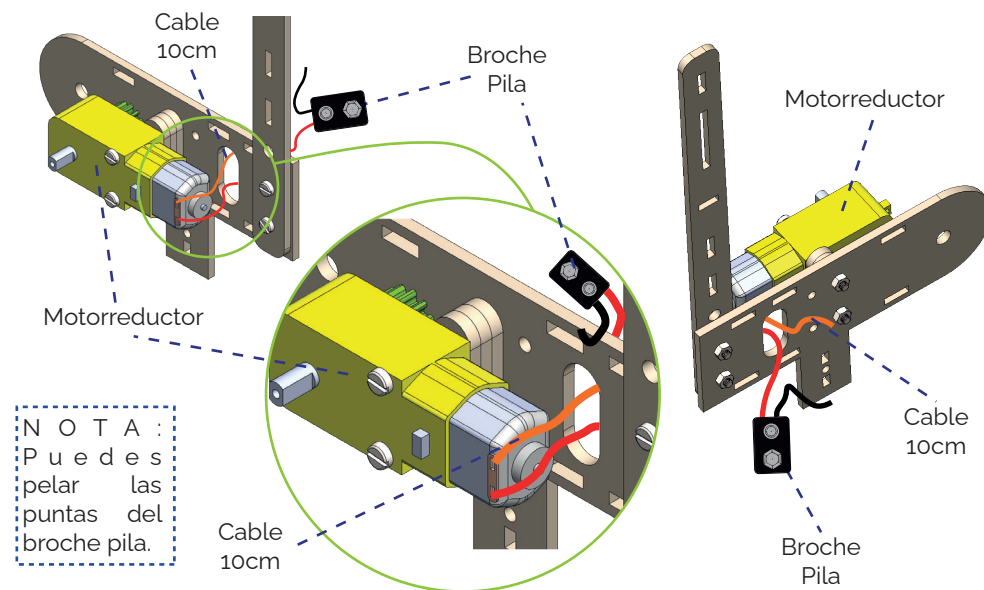
- 12 Inserta la pieza K y un engrane B chico en el eje del motorreductor.



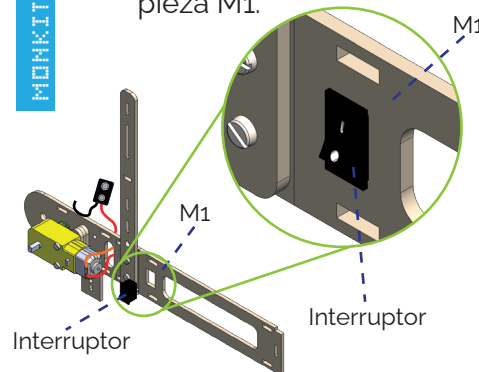
- 13 Coloca las piezas L en los orificios circulares de la pieza D1, (estructura del paso 4) después coloca el motorreductor e inserta dos tornillos de 3x35. Fíjalos con 2 tuercas de 3 mm.



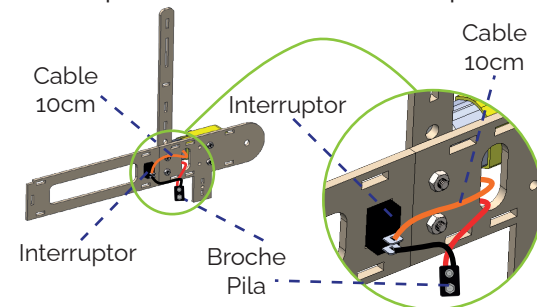
- 14 Conecta el cable rojo del broche pila en la parte baja del motorreductor, y un extremo del cable de 10cm en la parte de arriba del motorreductor.



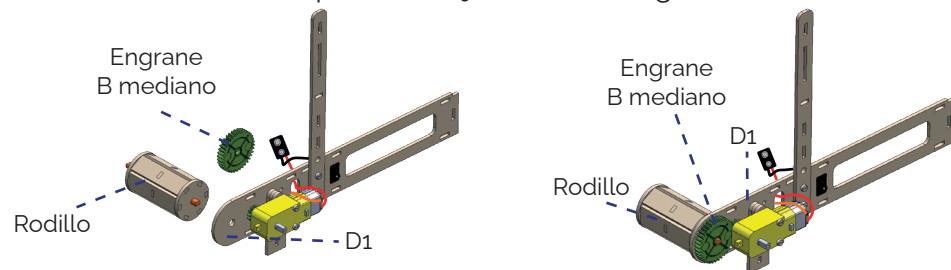
- 15 Inserta el interruptor en el orificio rectangular de la pieza M1.



- 16 Conecta el cable negro del broche a la parte baja del interruptor y el cable de 10cm a la parte de arriba del interruptor.

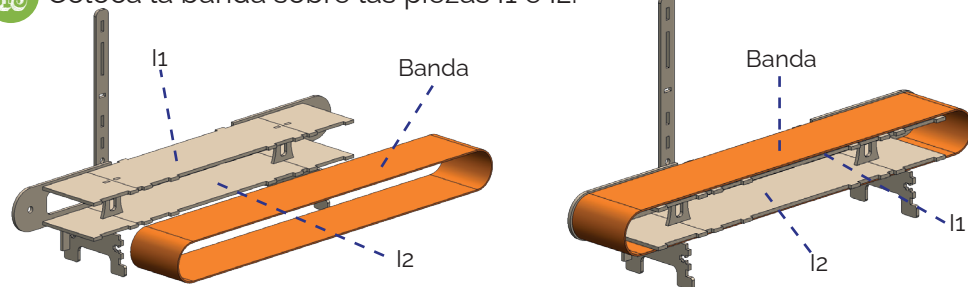


- 17 Inserta uno de los rodillos formados anteriormente (paso 1,2,3) en el orificio circular de la pieza D1. Fíjalo con un engrane B mediano.

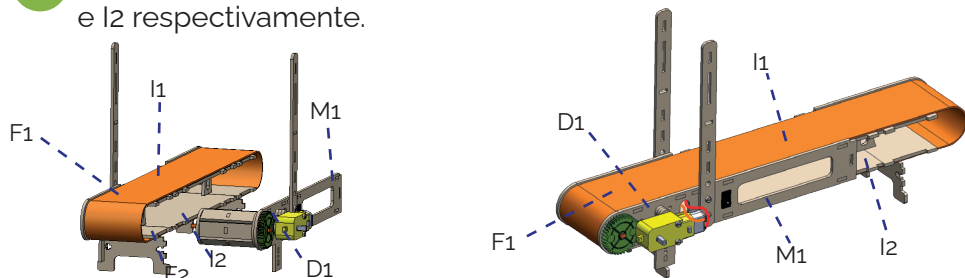




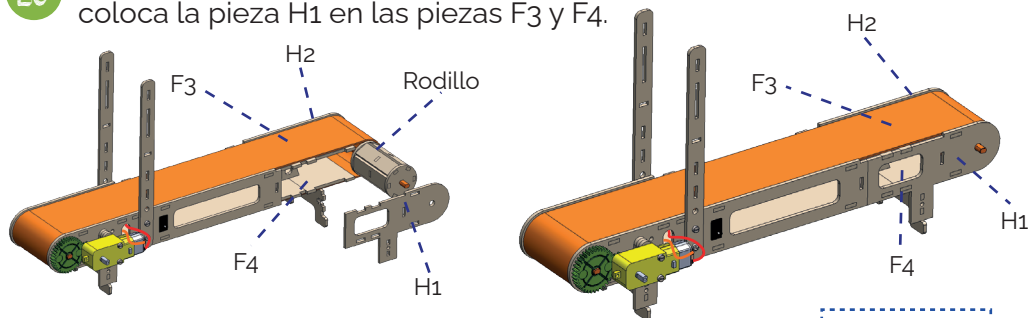
18 Coloca la banda sobre las piezas l1 e l2.



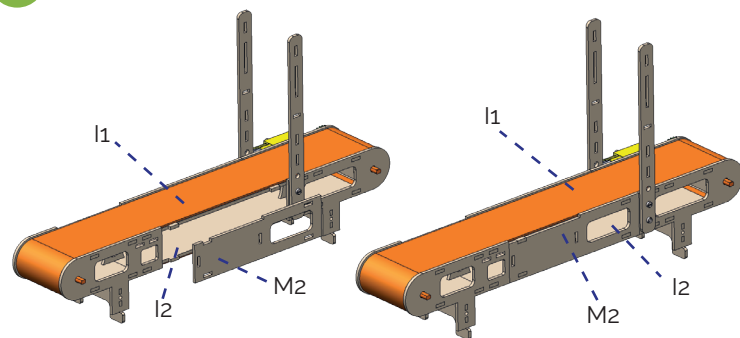
19 Inserta las piezas D1 y M1 (estructura del paso 17) en las piezas F1, F2, l1 e l2 respectivamente.



20 Inserta el rodillo sobrante en el orificio circular de la pieza H2. Después coloca la pieza H1 en las piezas F3 y F4.

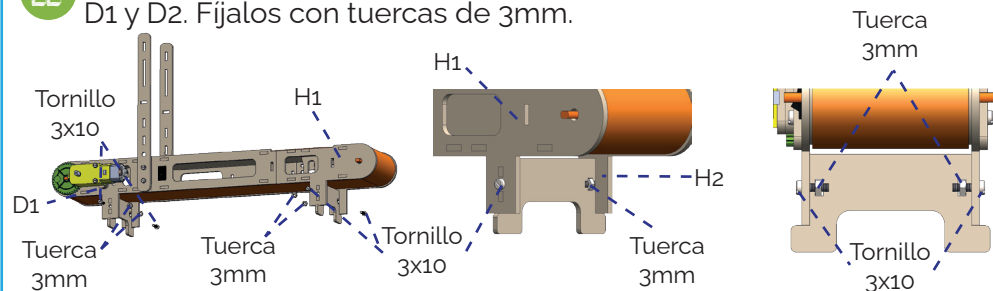


21 Inserta la pieza M2 en las piezas l1 e l2.

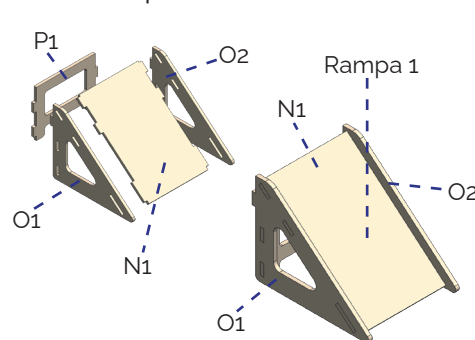


NOTA: Realiza los pasos 20 y 21 con extremo cuidado, ya que las piezas que se instalan en este paso deben introducirse a presión para asegurar que la banda quede correctamente tensada.

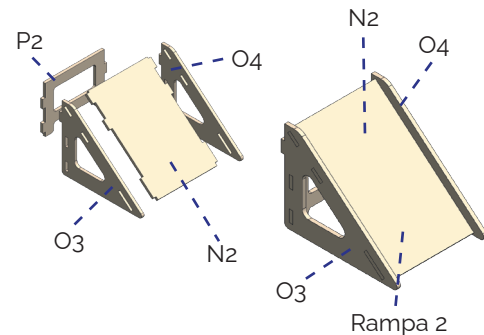
22 Inserta 4 tornillos 3x10 en los orificios circulares de las piezas H1, H2, D1 y D2. Fíjalos con tuercas de 3mm.



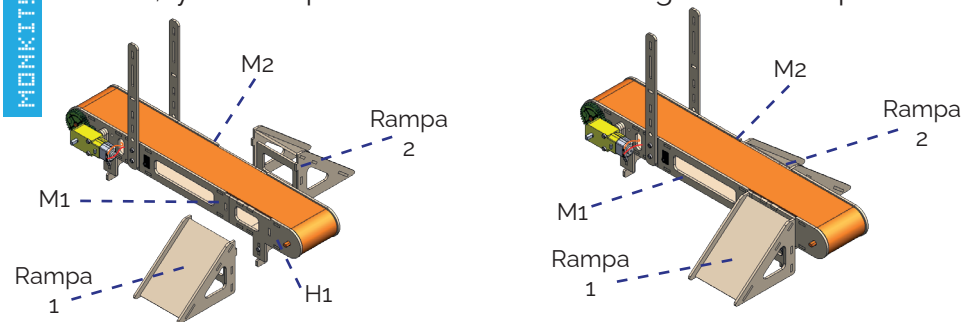
23 Inserta las piezas O1, O2 y P1 en la pieza N1.



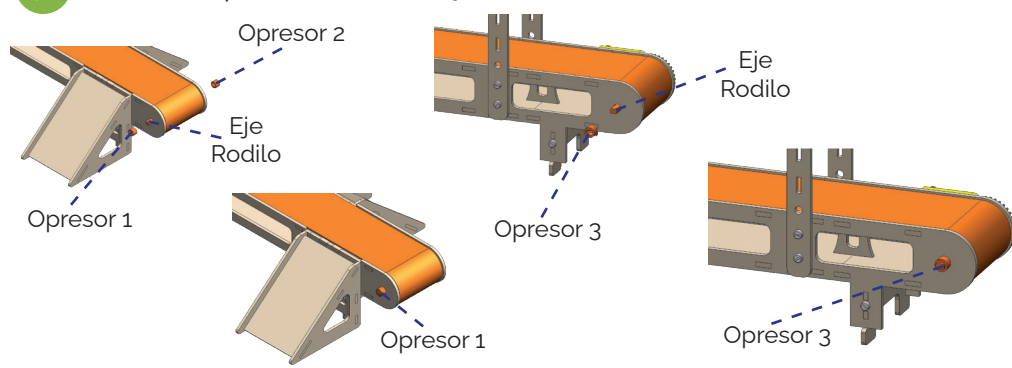
24 Inserta las piezas O3, O4 y P2 en la pieza N2.



25 Coloca la rampa 1 en los orificios rectangulares de las piezas H1, y M1, y la rampa 2 en los orificios rectangulares de la pieza M2.

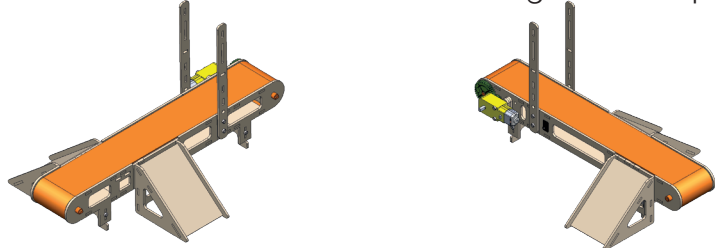


26 Coloca 3 opresores en los ejes 4 sobresalientes de los rodillos.

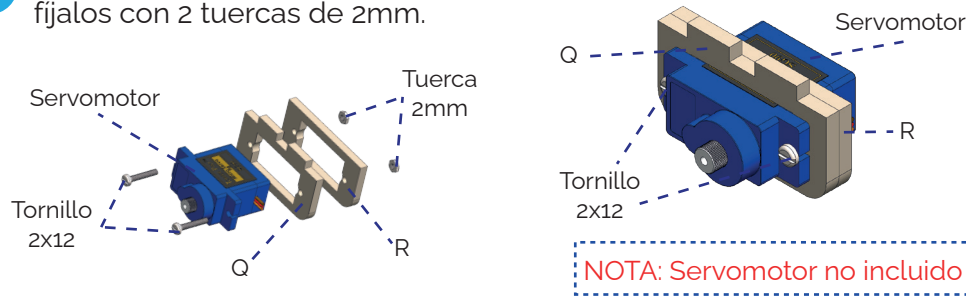




27 La banda transportadora está lista para su uso. Si quieres agregar un sensor de color o un sensor ultrasónico, sigue con los próximos pasos.

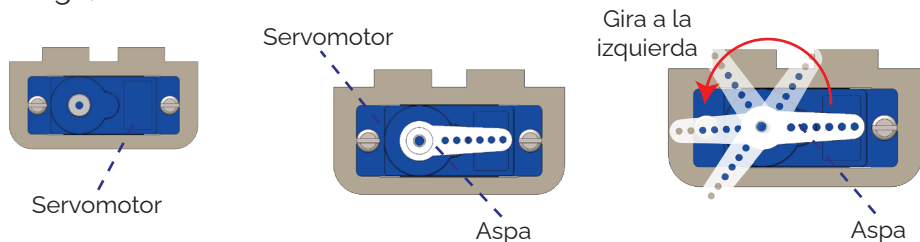


1 Coloca las piezas Q y R en el servomotor. Inserta 2 tornillos de 2x12 y fíjalos con 2 tuercas de 2mm.

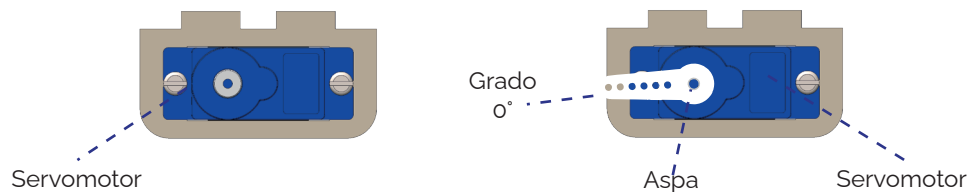


¿Cómo posicionar el servomotor?

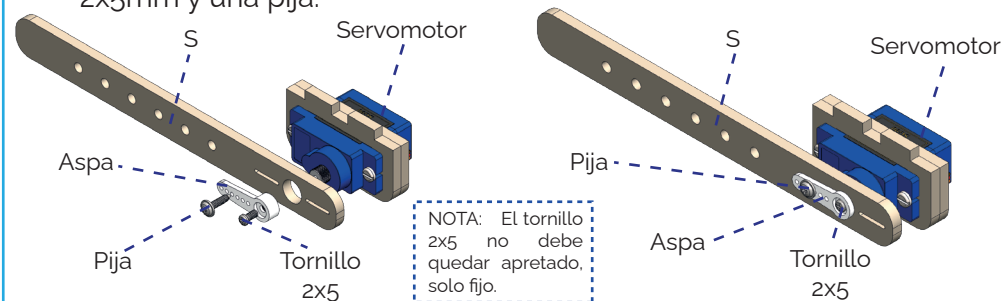
2 Coloca el aspa y girala hacia la izquierda hasta llegar al tope del giro. Luego, retírala.



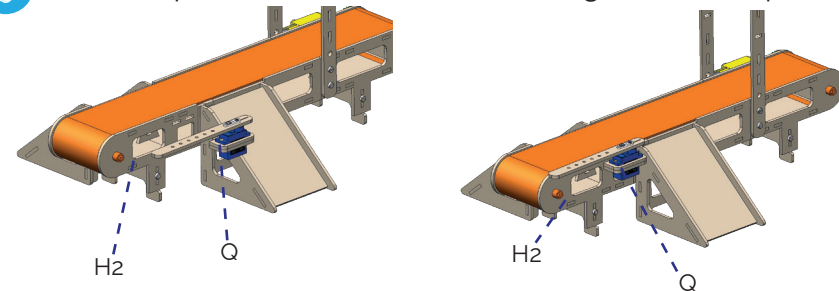
3 Coloca nuevamente el aspa en el sentido contrario, como se muestra en la imagen. Esta posición servirá como referencia para identificar el grado 0.



4 Inserta la pieza S en el servomotor, después coloca la aspa del paso anterior, en el orificio circular de la pieza S. Fíjalas con un tornillo de 2x5mm y una pija.

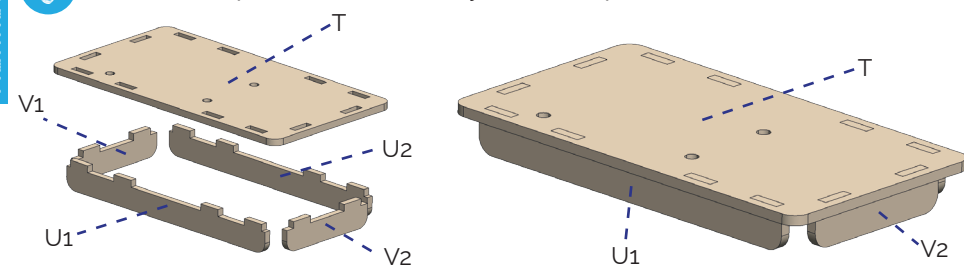


5 Inserta las piezas Q en los orificios rectangulares de la pieza H2.

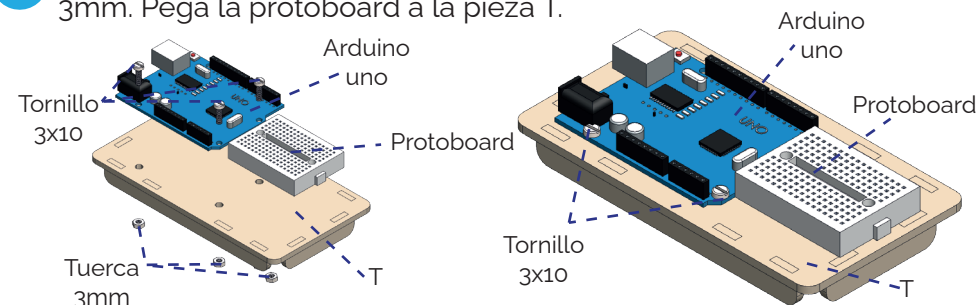


Base Arduino

6 Inserta las piezas U1, U2, V1 y V2 en la pieza T.



7 Fija el arduino uno a la pieza T con 3 tornillos de 3x10 y 3 tuercas de 3mm. Pega la protoboard a la pieza T.



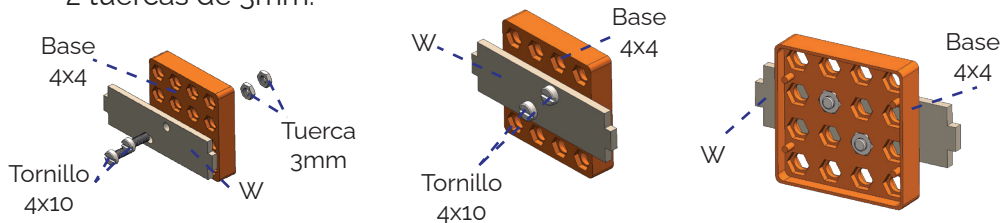
NOTA: Arduino y protoboard no incluidos.

Modo Sensor De Color

Armado

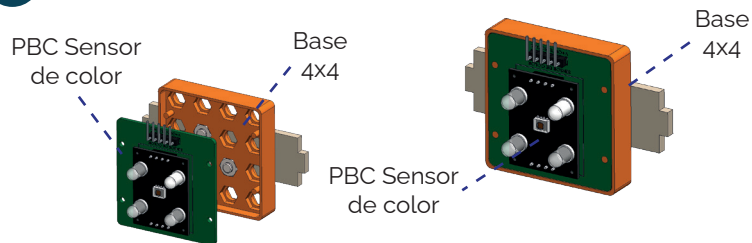


- A** Coloca la pieza W en la base 4x4, inserta dos tornillos 4x10 y fíjalos con 2 tuercas de 3mm.



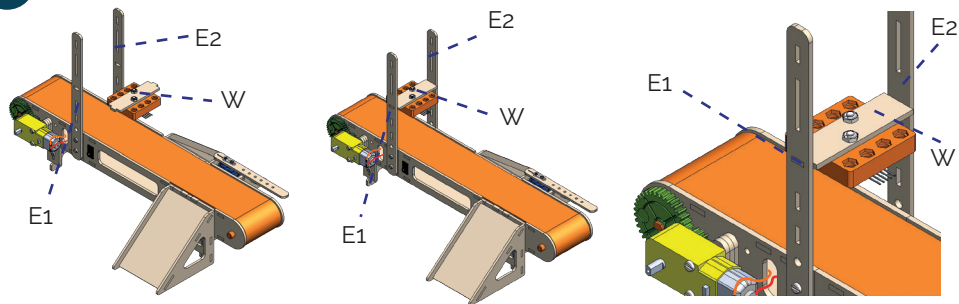
NOTA: PBC, y sensor de color no incluidos.

- B** Inserta la placa PBC Sensor de color en la base 4x4.



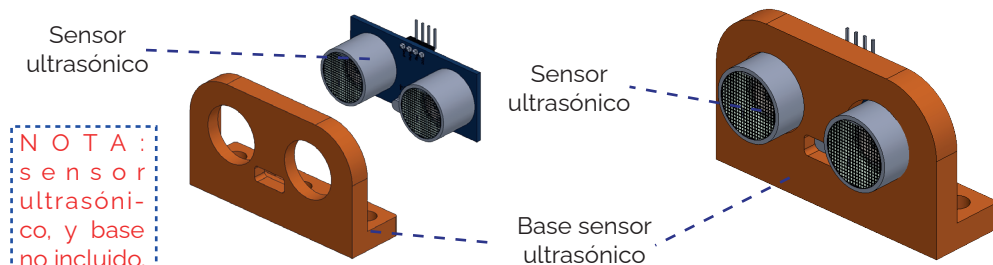
NOTA: La parte del header de 5 pines debe ir en contrario a la pieza W.

- C** Inserta la pieza W en los orificios rectangulares de las piezas E1 y E2.



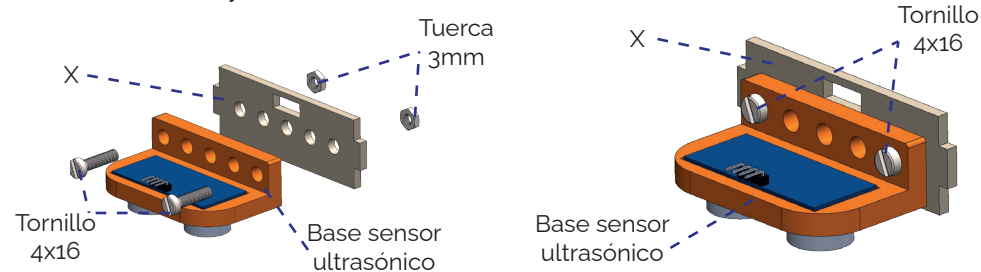
Modo Sensor Ultrasónico

- A** Coloca el sensor ultrasónico en la base de sensor ultrasónico.

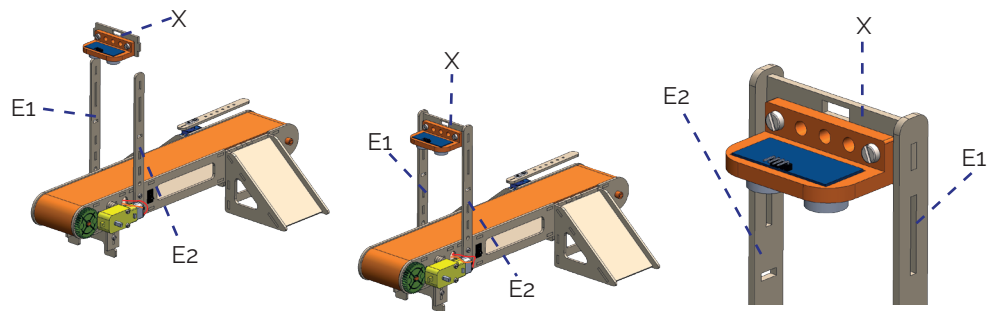


NOTA: sensor ultrasónico, y base no incluido.

- B** Coloca la base de sensor ultrasónico en la pieza X. Fíjala con 2 tornillos de 3x16 y 2 tuercas de 3mm.



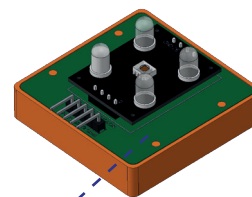
- C** Inserta la pieza X en los orificios rectangulares de las piezas E1 y E2.



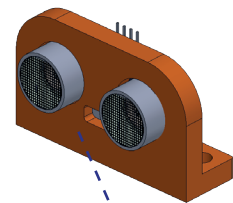
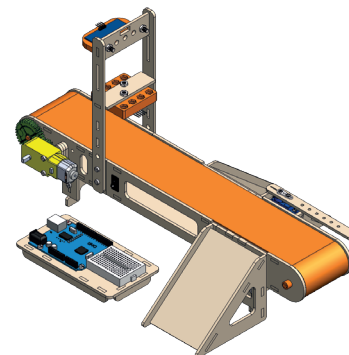
Pon a prueba tu banda transportadora, crea tus líneas de código y realiza tus propias rutinas de programación. Para hacer más proyectos, consigue elementos adicionales en nuestro sitio web.



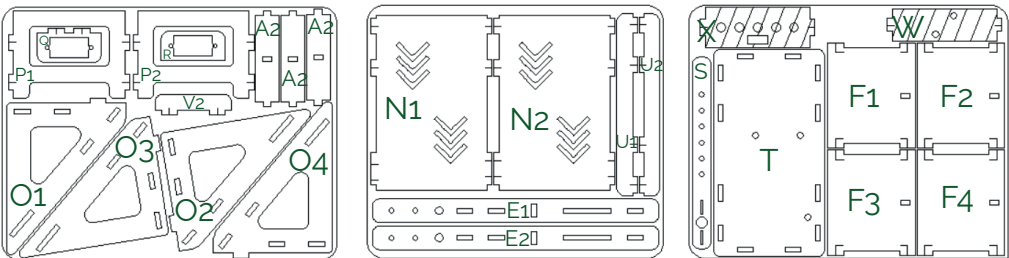
MDK15



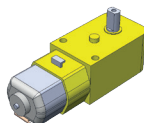
MK-034 Interfaz Sensor de Color



MK-BSULT Base para Sensor Ultrasónico



Opresor
x3

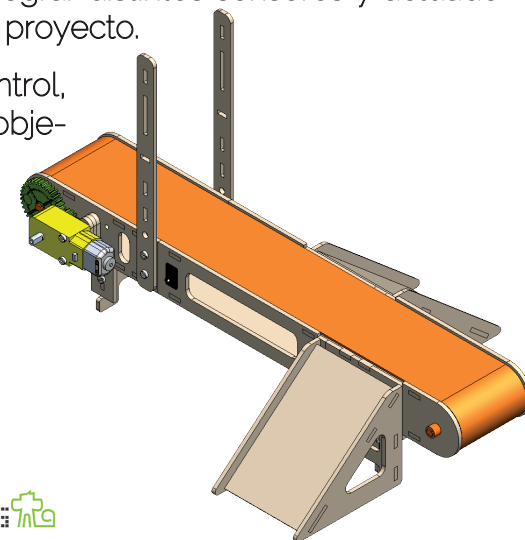


Motorreductor



www.monkits.com

**iCompartible
para Sensor
Ultrasónico y
Sensor de Color!
(No incluidos)**



WORKERS 


MATERIALES

Este producto contiene piezas de tornillería que ingeridas pueden causar asfixia.