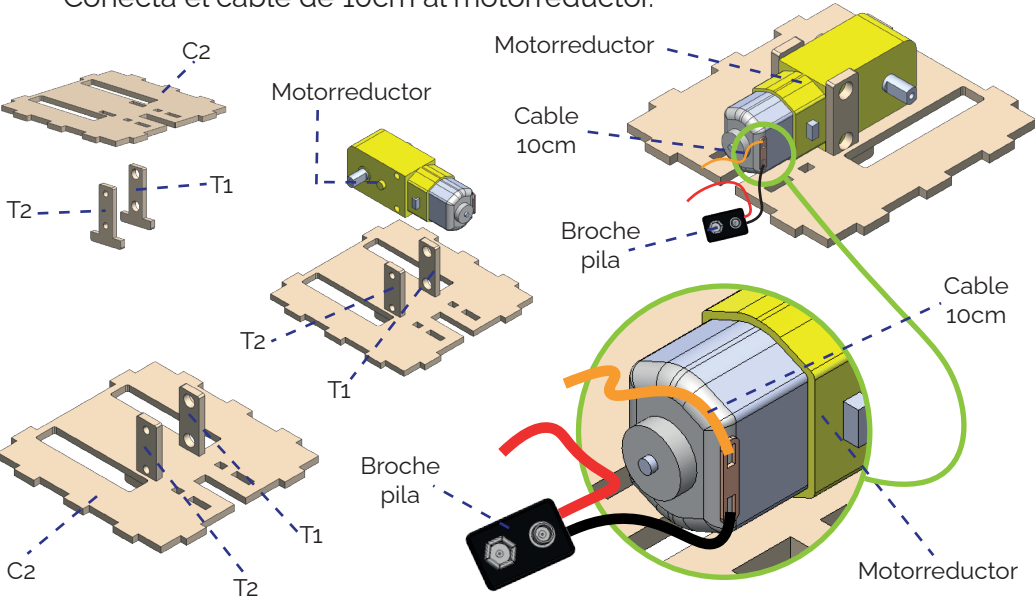
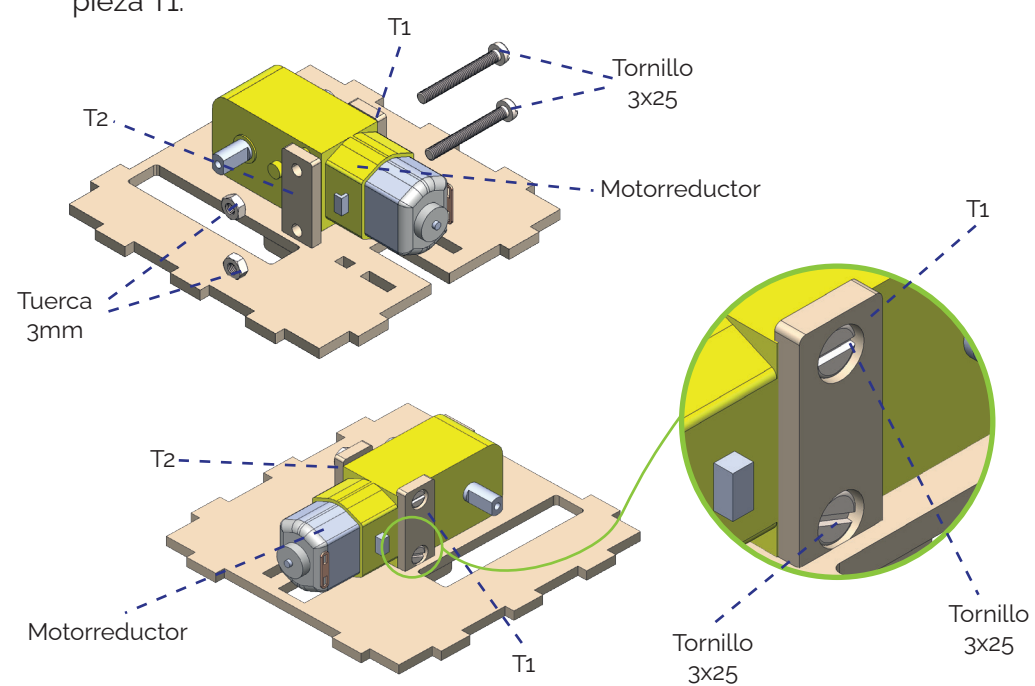


Armado

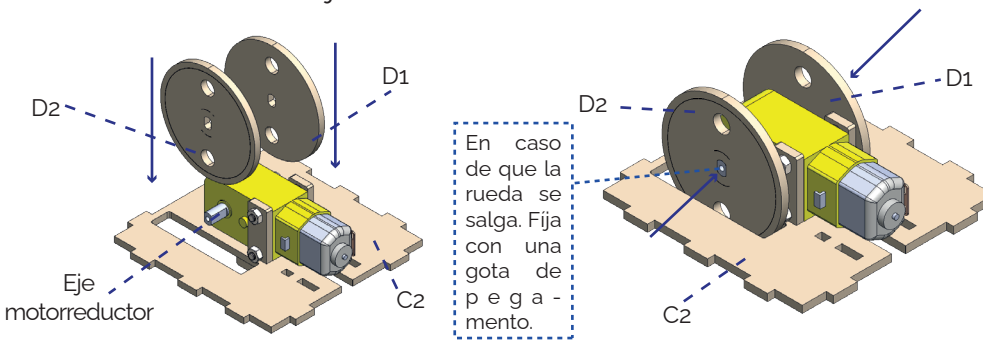
1 Inserta las piezas T1 y T2 por abajo de la pieza C2. Coloca el motorreductor entre las T. Conecta el cable negro del broche pila al motorreductor. Conecta el cable de 10cm al motorreductor.



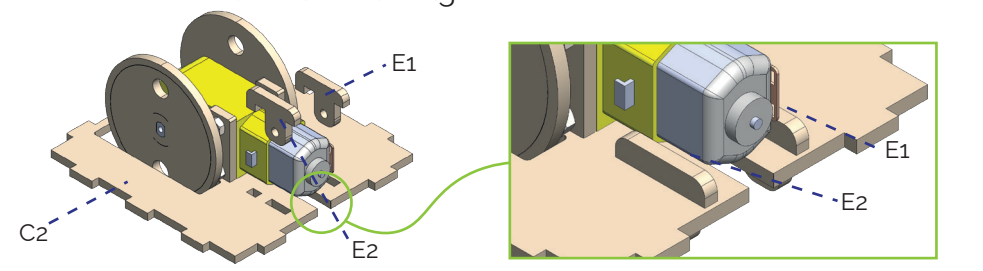
2 Para sujetar el motorreductor, inserta dos tornillos de 3x25 y fíjalos con 2 tuercas de 3mm. La cabeza de los tornillos debe estar en la pieza T1.



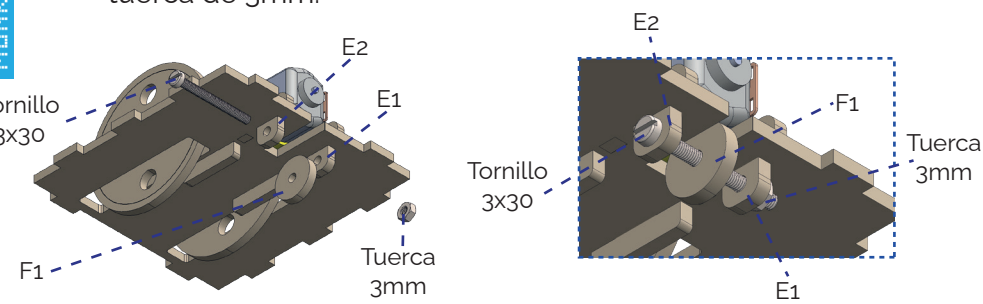
3 Coloca las piezas D1 y D2 en los orificios rectangulares de la base C2. Inserta en los ejes del motorreductor.



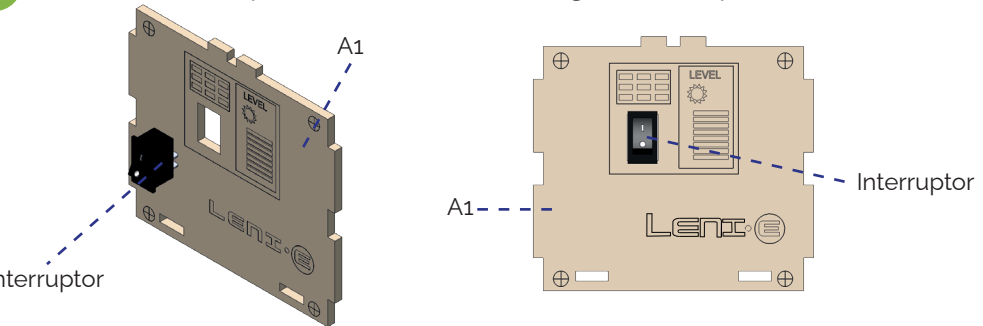
4 Coloca las piezas E1 y E2 en los orificios dobles de la base C2, como se muestra en la imagen.



5 Coloca la pieza F1 entre las piezas E1 y E2, como se muestra en la imagen. Unelas con un tornillo de 3x30, fija el tornillo con una tuerca de 3mm.



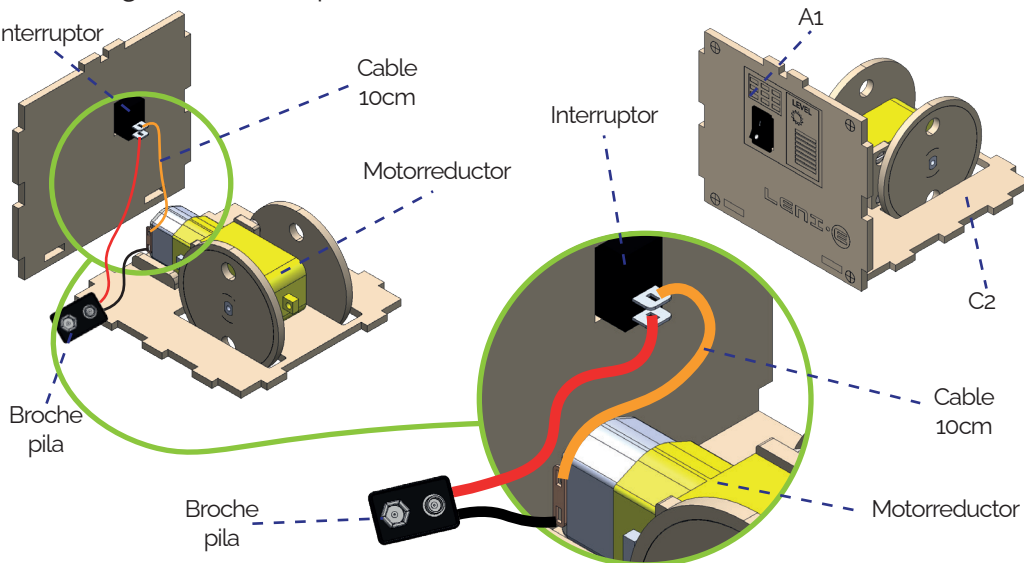
6 Inserta el interruptor en el orificio rectangular de la pieza A1.



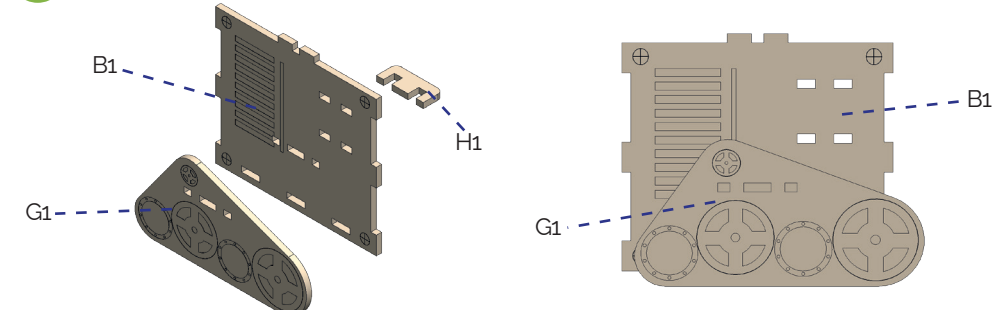
Armado



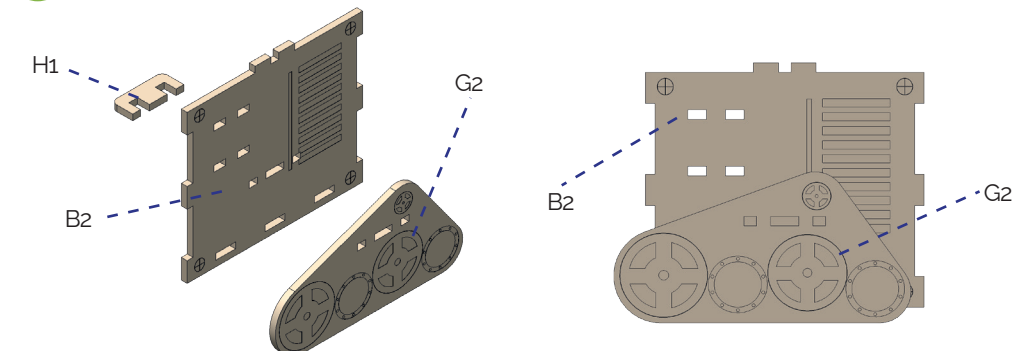
- 7 Conecta el cable rojo del broche pila al interruptor. Conecta el extremo sobrante del cable de 10cm al interruptor, como se muestra en la imagen. Inserta la pieza A1 en la base C2.



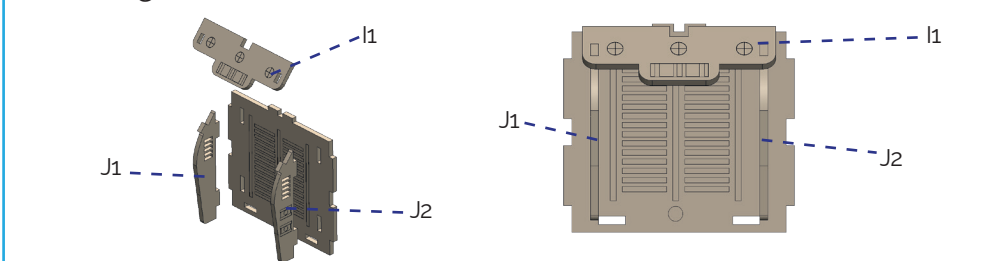
- 8 En la pieza B1 coloca la pieza G1 y fíjala con una pestaña H1.



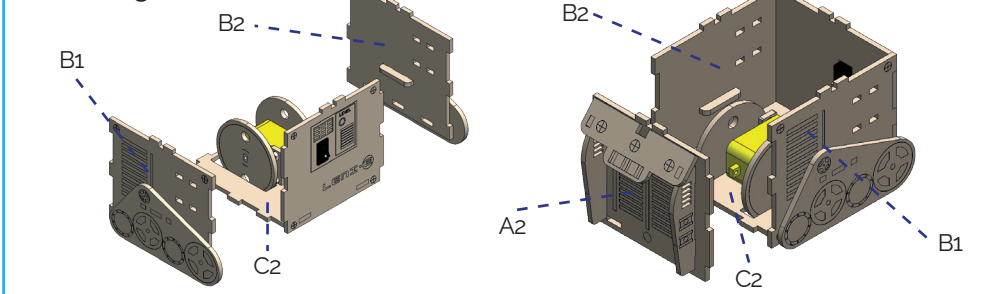
- 9 Repite el paso anterior con las piezas B2 y G2.



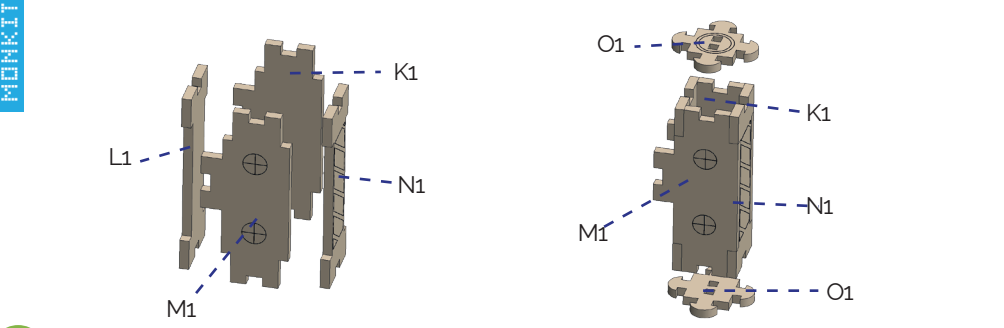
- 10 En la pieza A2 coloca las piezas J1, J2, e I1 como se muestra en la imagen.



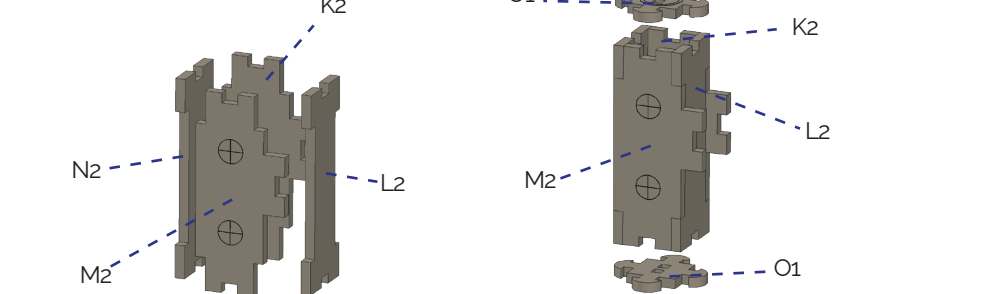
- 11 Inserta por los lados de la base C2, las piezas B1, B2 y por la parte de atrás la pieza A2. Entrelázalas entre sí como se muestra en la imagen.



- 12 Ensambla el brazo derecho uniendo las piezas L1, M1, N1 y K1. Al rectángulo recién formado, añade como tapa las piezas O1.

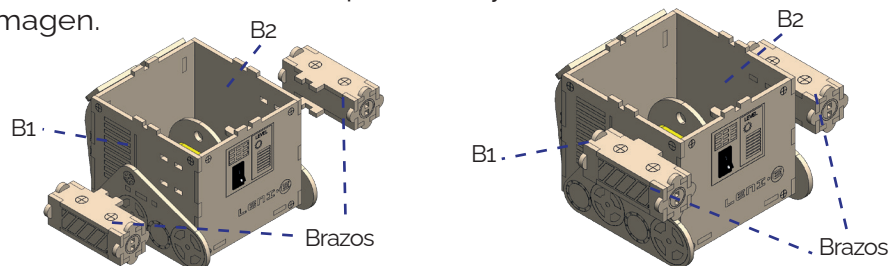


- 13 Repite el paso anterior para armar el brazo izquierdo, usando las piezas L2, M2, N2 y K2.

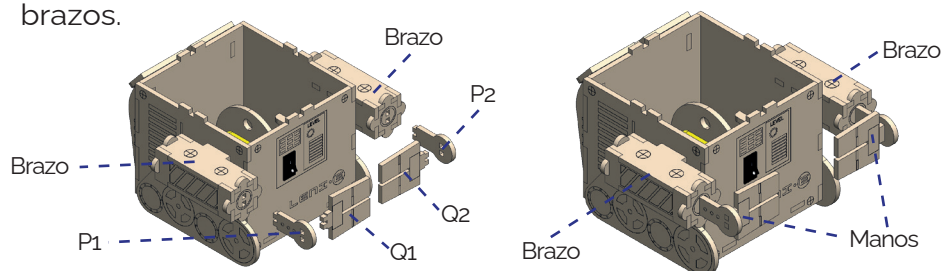




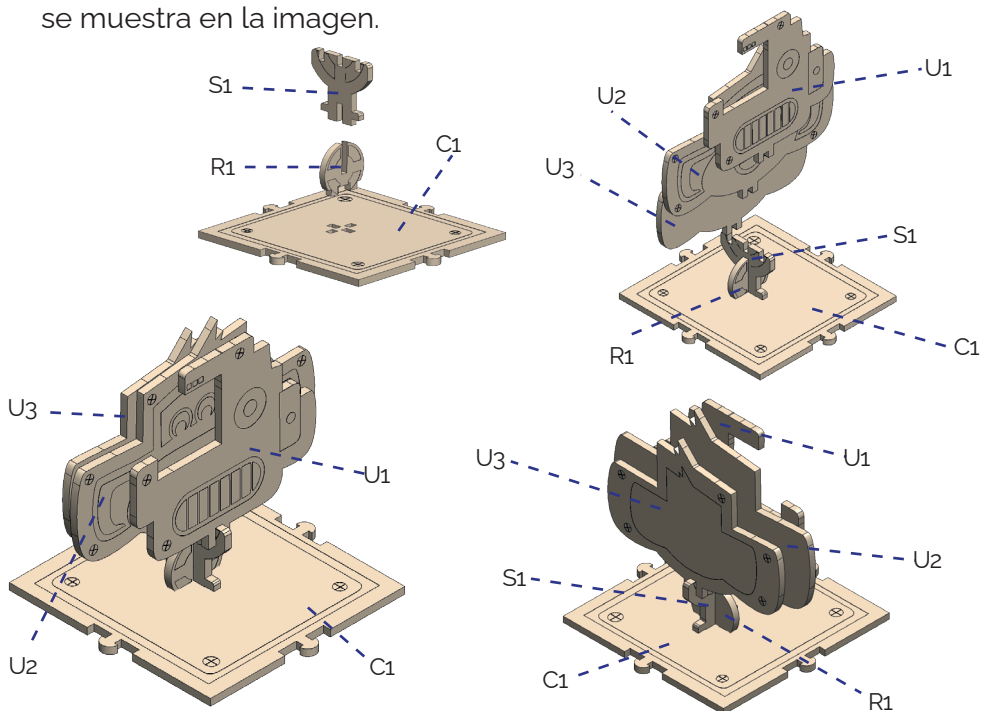
- 14 Inserta los brazos en las piezas B1 y B2, como se muestra en la imagen.



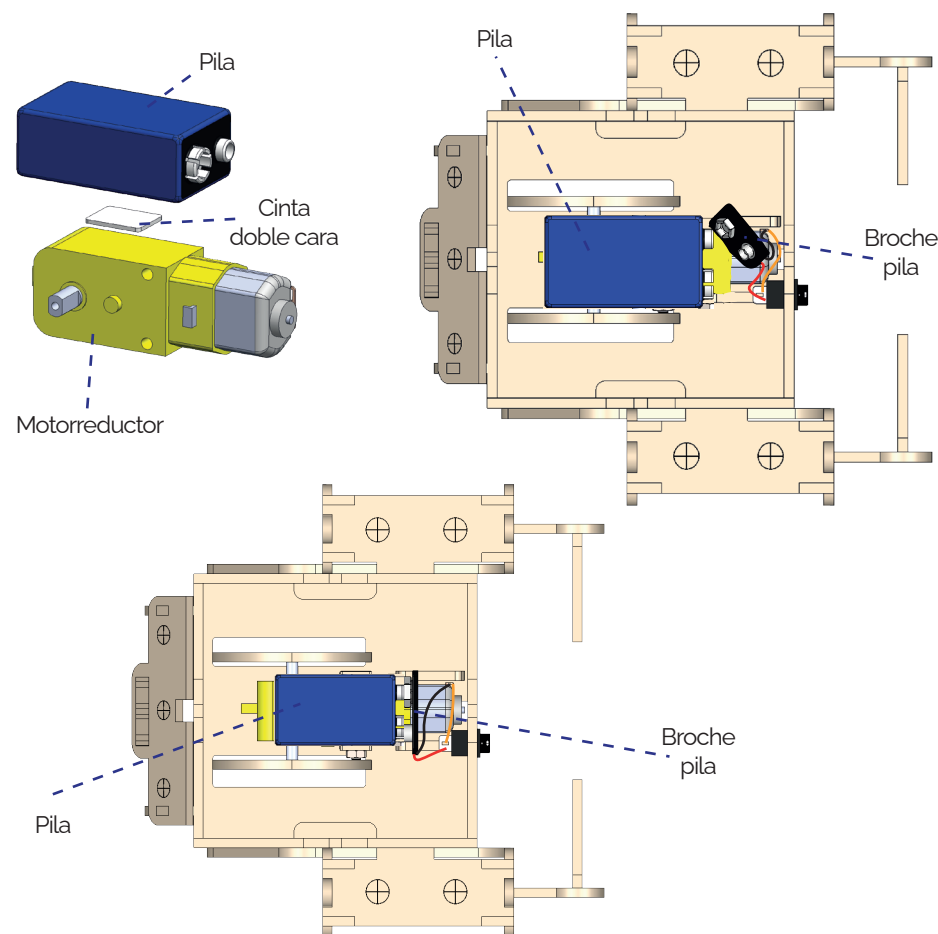
- 15 Coloca las piezas Q1 y Q2 en las piezas P1 y P2 respectivamente, para formar las manos. Inserta las manos en las piezas O1 de los brazos.



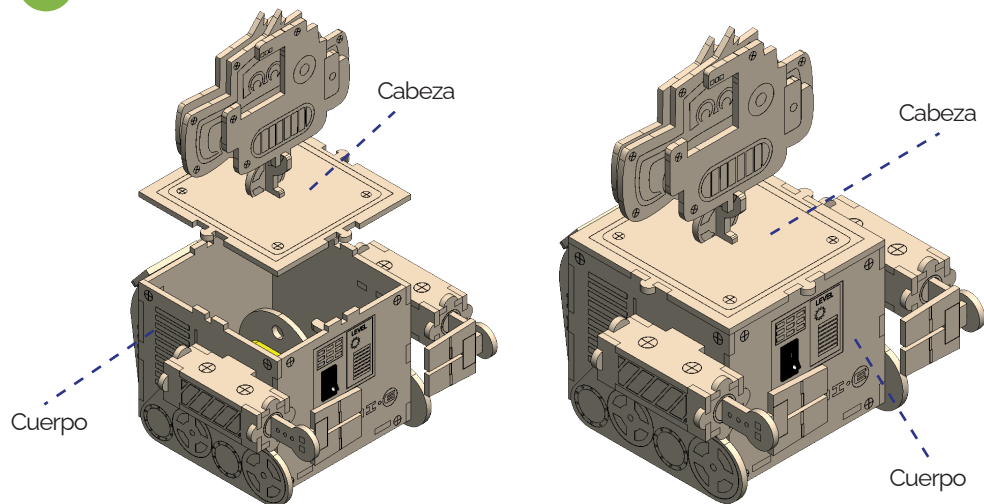
- 16 Inserta la pieza S1 en la pieza R1 para formar la base de los ojos. Coloca esta base en pieza C1. Inserta las piezas U1, U2 y U3 en la pieza S1 como se muestra en la imagen.

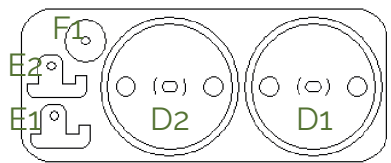
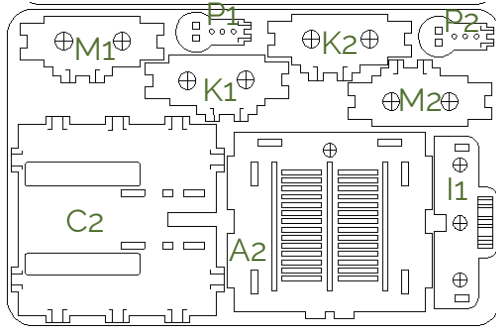
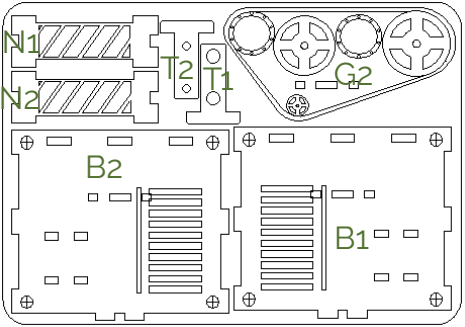
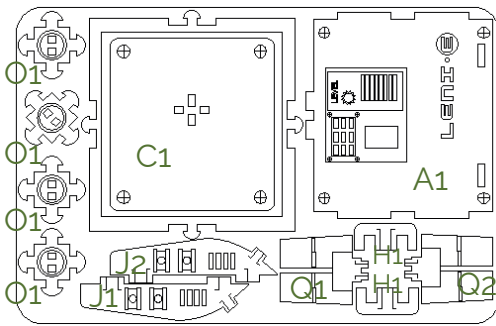
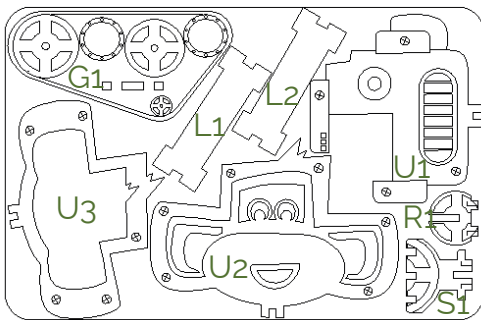


- 17 Pega con cinta doble cara una pila de 9v al motorreductor. Conecta el broche a la pila.

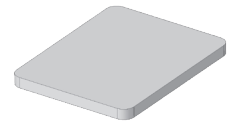


- 18 Coloca la base de la cabeza en el cuerpo para finalizar el robot.

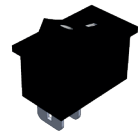




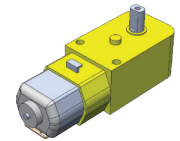
Cable de 10cm



Cinta doble cara



Interruptor



Motorreductor

HECHO EN MÉXICO POR



MONKITS

ventas@monkits.com

www.monkits.com



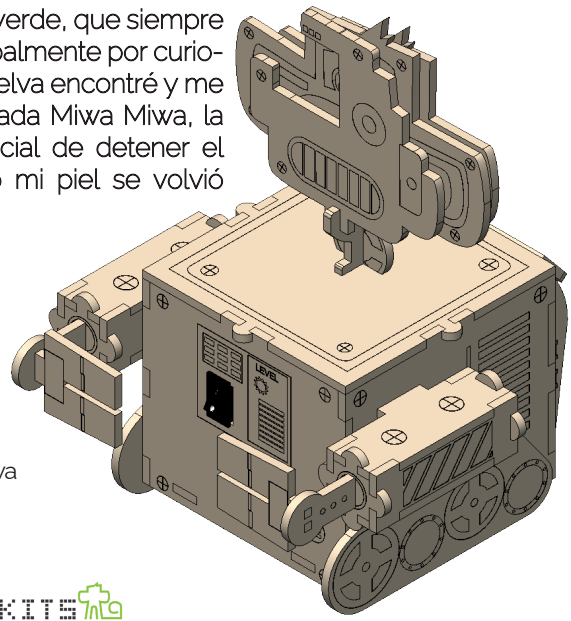
¡Escanéame para ver el armado!

Leni-E

Hola soy Leny, un mono araña verde, que siempre tendrá 9 años, ¿Por qué? principalmente por curioso. Hace mucho tiempo, en la selva encontré y me comí una fruta legendaria llamada Miwa Miwa, la cual me dió la habilidad especial de detener el paso de mi tiempo, a cambio mi piel se volvió verde.



Miwa Miwa



INSTRUCTIVO

MONKITS



MATERIALES

ME-LE20 Lenie	
LISTA DE PARTES - Leni-E	
Cantidad	Descripción
5	Placas de MDF
1	Motorreductor
1	Interruptor
2	Tornillos de 3x25
3	Tuercas de 3mm
1	Cable de 10cm
1	Broche pila
1	Recuadro cinta doble cara
1	Tornillo de 3x30

Este producto contiene piezas de tornillería que ingeridas pueden causar asfixia.